

一体型导轨自动摆动平台—5相步进电机

OSMS-40A 平台尺寸□40mm

RoHS

CE

在可淬火的不锈钢材料的平台本体和摆动台上直接加工了导轨，是一款高精度的自动摆动平台。运动平滑，最适用于需要频繁调整角度的场合。



- 采用了在本体上直接加工导轨的一体型构造，减少了所需的零件数量和组装时间，性价比好。
- 定位销（附属品）方便组装 α β 轴平台，或便于定位安装到其他机器或装置。

信息

- ▶ 如需要组装为 α β 轴平台，请与营业部联系。
- ▶ 如需要产品目录上没有的摆动中心高度时，请咨询营业部。
- ▶ 我们还备有类似的手动型（GOHT-40）摆动平台。 [参照](#) E168



GOHT-40

应用系统

光学元件·
薄膜产品

镜架

底座

手动平台

驱动装置

自动平台

光源

目录

介绍

控制器 / 驱动器

软件

步进电机

AC伺服

电缆

压电陶瓷

直线运动系列

转动系列

摆动

真空用

选购件

□40mm

□60mm

□80mm

□85mm

□100mm

□120mm

其它

技术指标

型号		OSMS-40A60	OSMS-40A75	
(反手对称型号)		OSMS-40A60R	OSMS-40A75R	
机械 技术指标	行程〔°〕	±5	±4	
	台面尺寸〔mm〕	40×40	40×40	
	驱动机构(减速比)	蜗轮蜗杆(1:332)	蜗轮蜗杆(1:406)	
	导轨形式	TSD一体型导轨	TSD一体型导轨	
	主要材料	SUS440C淬火	SUS440C淬火	
	表面处理	黑铬	黑铬	
	自重〔kg〕	0.4	0.4	
尺寸与 公差	平台厚度〔mm〕	15	15	
	摆动中心高度〔mm〕	60±0.1	75±0.1	
	摆动中心精度〔mm〕	φ0.01以内	φ0.01以内	
精度 技术指标	分辨率	(整步)〔°/脉冲〕	约0.00217	约0.00177
		(半步)〔°/脉冲〕	约0.00108	约0.00089
	最大速度〔°/sec〕	10	8.9	
	重复定位精度〔°〕	±0.004	±0.004	
	承载能力〔N〕	19.6(2.0kgf)	19.6(2.0kgf)	
	扭矩刚度〔°/N·cm〕	转动0.6 偏摆0.6	转动0.6 偏摆0.6	
	空行程〔°〕	0.02	0.02	
传感器	传感器型号	微型光电传感器: GP1S092HCPIF(夏普(株)): 极限位置传感器		
	极限位置传感器	有(常闭)	有(常闭)	
	原点传感器	无	无	

电机/传感器技术指标

电机	类型	5相步进电机 0.75A/相 (ORIENTAL MOTOR(株))
	型号	PK523HPB-C12(□28mm)
	步距角	0.72°
传感器	电源电压	DC5~24V±10%
	消耗电流	40mA以下(单个传感器20mA)
	输出端电气特性	NPN集电极开路输出 DC30V以下50mA以下
	信号的含义	遮光时: 输出晶体管OFF(截止)

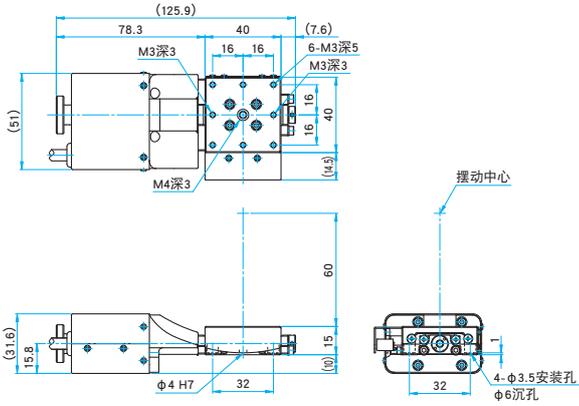
推荐选用的驱动器/控制器型号

电器系统	驱动器	SG-5M, SG-5MA, SG-55M, SG-55MA, SG-514MSC, MC-7514PCL
	控制器	GSC-01, GSC-02, SHOT-702, GIP-101, SHOT-302GS, SHOT-304GS, HIT-M·HIT-S, PGC-04

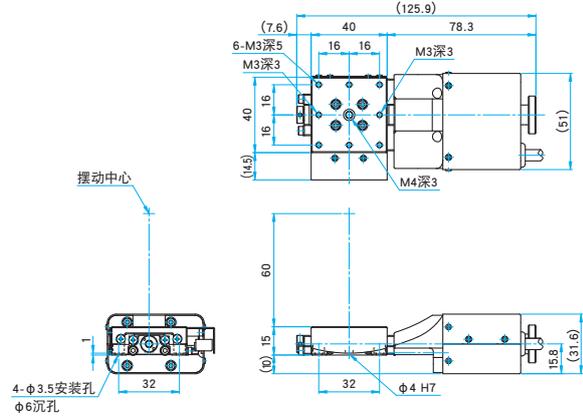


外形图

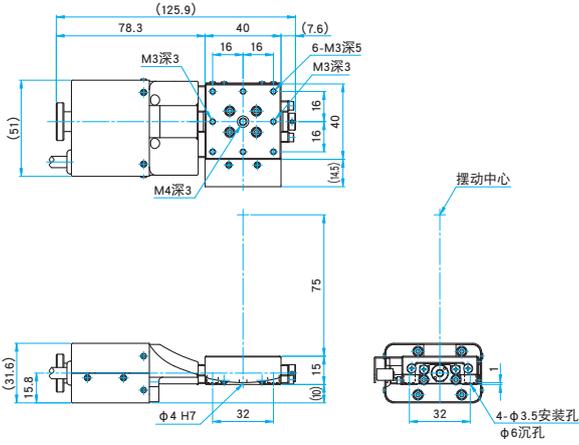
OSMS-40A60 内六角螺栓 M3×6...4个, 定位销



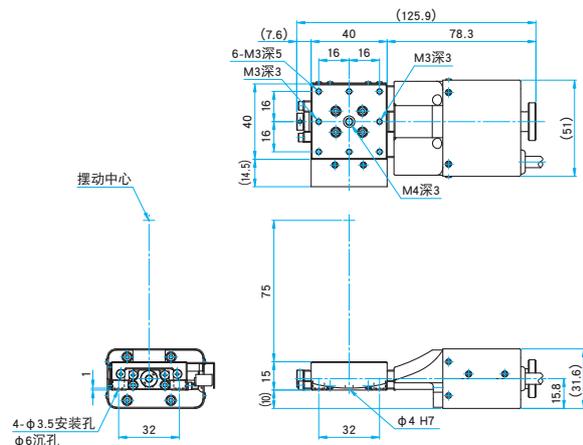
OSMS-40A60R 内六角螺栓 M3×6...4个, 定位销



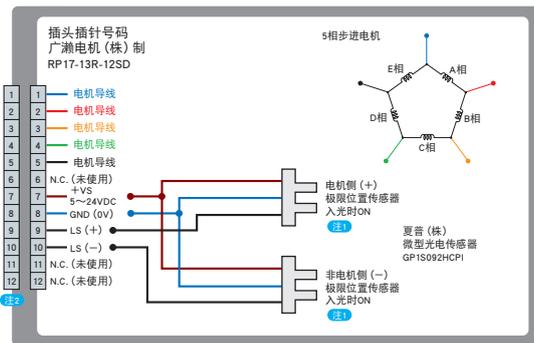
OSMS-40A75 内六角螺栓 M3×6...4个, 定位销



OSMS-40A75R 内六角螺栓 M3×6...4个, 定位销

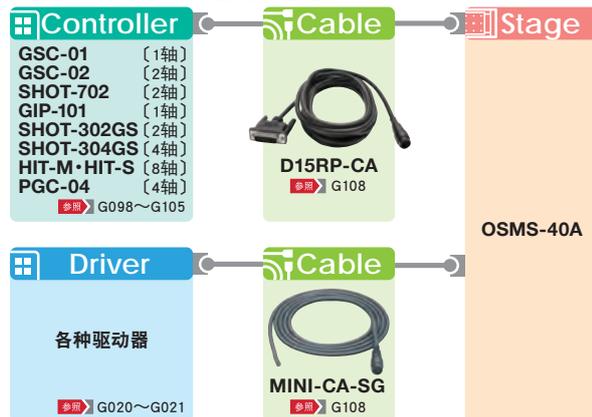


接线图



- 注1 定义电机侧极限位置传感器为+方向。此自动平台没有专门的原点, 原点近接传感器, 我们兼用极限位置传感器为原点传感器了。
- 注2 电缆插头型号: 广濑电机(株)制 RP17-13PA-12PC/RP17-PC-122

控制器/驱动器和电缆的选配



应用系统

光学元件·薄膜产品

镜架

底座

手动平台

驱动装置

自动平台

光源

目录

介绍

控制器/驱动器

软件

步进电机

AC伺服

电缆

压电陶瓷

直线运动系列

转动系列

摆动

真空用

选购件

□40mm

□60mm

□80mm

□85mm

□100mm

□120mm

其它